### PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 11259685 A

(43) Date of publication of application: 24.09.99

(51) Int. CI

G06T 17/40 **G06T 1/00** 

(21) Application number: 10063412

(22) Date of filing: 13.03.98

(71) Applicant:

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(72) Inventor:

**8AEKI TO8HIAKI** MIYAUCHI NOBUHITO

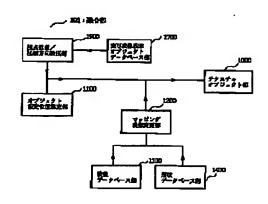
# (54) THREE-DIMENSIONAL CG PICTURE VIDEO **MERGING DEVICE**

### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make use of video instead of three-dimensional CG by merging the three-dimensional CG and video in real time.

SOLUTION: This device is equipped with a merging part 105 consisting of an object installation position calculation part 1100 which calculates a movement destination of a picture video display object dynamically according to changes of the viewpoint position and gaze direction of a user who views a picture video display object generated by mapping two-dimensional picture video, a mapping video changing part 1200 which changes video to be mapped by changing the three-dimensional CG model for the actual picture video display object according to the changes of the viewpoint position and gaze direction of the user, and a texture object part 1000 which generates actual picture video display object altered by the indications of the object installation position calculation part 1100 and mapping video changing part 1200, and then obtains the presence of a real body and image quality.

# COPYRIGHT: (C)1999,JPO





(19)日本国特許庁 (JP)

# (12)公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平11-259685

(43)公開日 平成11年(1999)9月24日

(51) Int. Cl. 6

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G06T 17/40

1/00

G06F 15/62 15/66 350

450

審査請求 有 請求項の数3 OL (全24頁)

(21)出願番号

特願平10-63412

(22)出顧日

平成10年(1998)3月13日

(71)出顧人 000006013

三菱單機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

(72)発明者 佐伯 俊彰

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三

菱電機株式会社内

(72)発明者 宮内 信仁

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三

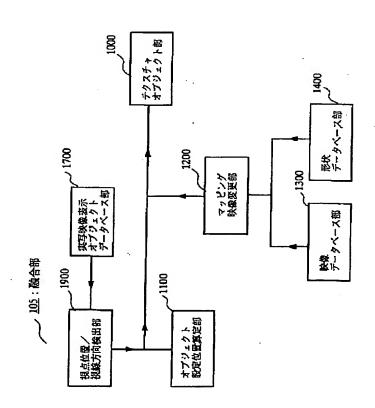
菱電機株式会社内

(74)代理人 弁理士 宮田 金雄 (外2名)

## (54) 【発明の名称】 3次元 C G 実写映像融合装置

# (57)【要約】

【課題】 3次元CGとビデオ映像をリアルタイムに融合し、3次元CGに代えてビデオ映像を利用する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 平面オブジェクトに実写映像を融合した 実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する 3次元コンピュータグラフィックス(以下、「コンピュ ータグラフィックス」を「CG」と称する)実写映像融 合装置において、以下の要素を備えることを特徴とする 3次元CG実写映像融合装置

(a) 3次元仮想世界を3次元CGモデルで構築する仮想世界構築部、(b) 上記3次元CGモデルで構築された3次元仮想世界に対して視点の変化を検出する視点管理部、(c) 平面オブジェクトに映像をマッピングして表示する実写映像表示オブジェクトの情報を記憶する配憶部を有し、上記視点管理部で検出した視点の変化に基づいて視界にある実写映像表示オブジェクトを検出して上記記憶部に記憶された実写映像表示オブジェクトの形状と位置のいずれかを変化させて実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する融合部。

【請求項2】 上記融合部は、

実写映像表示オブジェクトを特定するオブジェクト情報 を配憶する実写映像表示オブジェクトデータベース部 L

上記視点管理部により検出された視点の変化に基づいて 視界を求め、上記視界にある実写映像表示オブジェクト を上記実写映像表示オブジェクトデータベース部を検索 して検出する視点位置視線方向検出部と、

上記視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト情報に基づいて上記平面オブジェクトの設置位置を算定するオブジェクト設定位置算定部と、

上配視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト情報に基づいて上記平面オブジェクトの形状と、上記平面オブジェクトに融合する映像とを決定するマッピング映像変更級と、

上記マッピング映像変更部により決定された映像を上記マッピング映像変更部により決定された形状の平面オブジェクトに融合し、上記オブジェクト設定位置算定部により算定された設置位置に上記映像を融合した平面オブジェクトを設置して実写映像表示オブジェクトを生成するテクスチャオブジェクト部とを備えたことを特徴とする請求項1記載の3次元CG実写映像融合装置。

【請求項3】 上記マッピング映像変更部は、

映像を記憶する映像データベース部と、

平面オブジェクトの形状を記憶する形状データベース部 とを備え、

上記視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト情報に基づいて、上記映像データベース部を参照し平面オブジェクトに融合する映像を決定し、上記形状データベース部を参照し平面オブジェクトの形状を決定することを特徴とする請求項2配載の3次元CG実写映像融合装置。

【請求項4】 上配実写映像表示オブジェクトデータベース部は、1つの視界に対して実写映像表示オブジェクトを特定するオブジェクト情報を複数記憶するとともに、上記複数のオブジェクト情報から所定のオブジェクト情報を選択する選択条件を記憶し、

上記視点位置視線方向検出部は、上記実写映像表示オブ ジェクトデータベース部より上記選択条件に基づいてオ ブジェクト情報を取得し、

上記3次元CG実写映像融合装置は、上記視点位置視線方向検出部と、上記実写映像表示オブジェクトデータベース部と、上記オブジェクト設定位置算定部と、上記マッピング映像変更部とを備える複数のオブジェクト管理部とを備えるとともに、1つの上記テクスチャオブジェクト部を備えることを特徴とする請求項3記載の3次元CG実写映像融合装置。

【請求項 5】 上記 3 次元 C G 実写映像融合装置は、ユーザ毎にネットワークに接続されるとともに、

ユーザ毎に備えられた上記オブジェクト管理部により少なくとも平面オブジェクトの設置位置と平面オブジェクトに表示する映像と平面オブジェクトの形状のいずれかを所定のユーザ間で共有するように制御する共有制御部を備えることを特徴とする請求項4記載の3次元CG実写映像融合装置。

【簡求項6】 上配実写映像表示オブジェクトは、遠景 オブジェクトと中間景オブジェクトと近景オブジェクト とにより構成され、

上記テクスチャオブジェクト部は、視点位殴及び視線方向の変化に関係なく、遠景オブジェクトとして表示する 3次元CGモデルと、遠景オブジェクトの設置位置と、

30 遠景オブジェクトに表示する映像とを固定する遠景テクスチャオブジェクト部と、

視点位置及び視線方向のいずれか一方の変化に伴い、中間景オブジェクトの設置位置を変更する中間景テクスチャオブジェクト部と、

視点位置及び視線方向のいずれか一方の変化に伴い、近 最オブジェクトとして表示する3次元CGモデルと、近 最オブジェクトの設置位置と、近景オブジェクトに表示 する映像とを変更する近景テクスチャオブジェクト部と を備えたことを特徴とする請求項4記載の3次元CG実 40 写映像融合装置。

【簡求項7】 上記オブジェクト管理部は、上記視点位 置視線方向検出部が検出した新たな視点位置から表示し ていた実写映像表示オブジェクトの設置位置までの距離 を算出し、算出した距離に基づいて表示していた実写映 像表示オブジェクトを中間景オブジェクトとして表示す るか近景オブジェクトとして表示するかを決定し、決定 した結果を上記テクスチャオブジェクト部に通知する制 御モード変更部を備え、

上記テクスチャオブジェクト部は、上配制御モード変更 部からの通知に従い上記中間景テクスチャオブジェクト

部と上配近母テクスチャオブジェクト部のいずれか一方により新たな実写映像表示オブジェクトを生成することを特徴とする請求項6配載の3次元CG実写映像融合装置。

【簡求項8】 平面オブジェクトに実写映像を融合した 実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する 3次元CG実写映像融合装置において、以下の要素を備 えることを特徴とする3次元CG実写映像融合装置

(a) 上記実写映像を扱影した視点位置と視線方向とを 部、(b)所定の視界に表示すべき実写映像表示オブジ ェクトを特定するオブジェクト情報を記憶する実写映像 表示オブジェクトデータベース部、(c)3次元仮想世 界における少なくとも視点位置と視線方向のいずれかを 変化させる入力部、(d)上記入力部により変化される 視点位置と上配視線方向とを、上配視点実写データベー ス部に記憶された視点位置と視線方向とにより定まる撮 影経路に従いガイドし、上記入力部より入力された視点 位置と視線方向とにより所定の領域を求め、上配所定の 領域に表示する実写映像表示オブジェクトを特定するオ ブジェクト情報を上記実写映像表示オプジェクトデータ ベース部より取得し、上記取得したオブジェクト情報に 基づいて実写映像表示オブジェクトに表示する実写映像 を決定する視点制御部、(e)上記視点制御部により決 定された実写映像表示オブジェクトに表示する実写映像 を融合する平面オブジェクトの映像融合面と上記視線方 向とが直交するように実写映像表示オブジェクトの設置 位置を算出するテクスチャオブジェクト移動先算定部、

(f)上記実写映像表示オブジェクトデータペース部より取得したオブジェクト情報に基づいて上記平面オブジェクトの形状と、上記平面オブジェクトに融合する映像とを決定するマッピング映像変更部、(g)上記マッピング映像変更部により決定された形状の平面オブジェクトに融合して実写映像表示オブジェクトを生成し、上記で設定により算定部により算定された設置位置に上記生成した実写映像表示オブジェクトを設置するテクスチャオブジェクト部。

【請求項9】 平面オブジェクトに実写映像を融合した 実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する 3次元CG実写映像融合装置において、以下の要素を備 えることを特徴とする3次元CG実写映像融合装置

(a) 3次元仮想世界における少なくとも視点位置と視線方向のいずれかを変化させる入力部、(b) 所定の視界に表示すべき実写映像表示オブジェクトを特定するオブジェクト情報を配憶する実写映像表示オブジェクトテータベース部、(c) 複数の実写映像表示オブジェクトを水平方向に張り合わせて円筒状の3次元仮想世界を設置し、上記入力部より入力された視点位置に応じて上記複数の実写映像表示オブジェクトより所定の実写映像表示オブジェクトより所定の実写映像表

示オブジェクトを選択して表示及び非表示のいずれかを 行う表示管理部、(d)上配複数の実写映像表示オブジェクトより1つを選択し、上配入力部より入力された視 点位置が上配選択した実写映像表示オブジェクトに向か って移動していることを監視するとともに、上配視点位 置が選択していない他の実写映像表示オブジェクトの所 定の範囲の領域に存在することを監視するユーザ監視 部。

(a)上記実写映像を扱影した視点位置と視線方向とを 【節求項10】 上記3次元CG実写映像融合装置は、上記実写映像と対応させ記憶する視点実写データベース 10 更に、上記実写映像を撮影した視点位置と視線方向とを部、(b)所定の視界に表示すべき実写映像表示オブジ 上記実写映像と対応させ記憶する視点実写データベースェクトを特定するオブジェクト情報を記憶する実写映像 節と、

上記ユーザ監視部により監視された視点位置が存在する所定の範囲内の領域を含む実写映像表示オブジェクトに基づいて上記視点実写データペース部より撮影経路を取得し、取得した撮影経路に従い視点位置の移動に制約を加える視点制御管理部とを備えることを特徴とする請求項9 記載の3次元CG実写映像融合装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】ビデオカメラで撮影した実写映像と3次元CG(コンピュータグラフィックス)で作られたオブジェクトを自然に見えるように融合して表示する装置に関する。

[0002]

40

【従来の技術】以下に、従来の3次元CGに実写映像を 融合する発明について説明を行う。特開平5-1741 29号公報では、3次元場面の出力映像を、3次元CG モデルデータ、背景映像データ、中間景映像データとい った3種類のデータを合成することにより、3次元CG モデルを現実的な環境下でリアルタイムの写真現実感あ る表現として生成することを目的としたモデリング装置 が発明されている。背景映像は、図26に示すように、 対象物である3次元CGモデル2を囲むように設置され た半球の内面上に写像された背景ビデオデータである。 背景を画定するビデオデータは、半球の内面上に画定さ れる。例えば、背景は、建物の所定の位置での完全な3 60度の視界を形成する静止画を投射して得られる。中 間景映像は、遠方にある背景と3次元CGモデル2との 間の景観映像である。この中間景を画定する映像は、図 26に示すように、半球6の上のトポグラフィックな面 上に画定される。モデリング装置の基本機能ブロック図 を、図27に示す。モデリング装置は、コンピュータグ ラフィックスモデラ11からの出力と背景ピデオ記憶装 置16Aと中間景ビデオ記憶装置16Bからのビデオ映 像とを制御装置15において組み合わせて、3次元場面 の出力映像を生成し、ディスプレイモニタ20に表示す るというものである。

【0003】また、被写体と3次元CGオブジェクトの 奥行き値を比較して前後関係を判定して、オブジェクト

のどの部分が実写背景映像に隠れるかを判断して表示す るといった合成を行っているものがある。特開平8-1 53213号公報では、2次元実写動画像に、動きを伴 う3次元CGを合成して、立体感、現実感のある動画像 を作成し表示することを目的として、以下に示す画像合 成表示方法が配載されている。この発明に記載されてい る画像合成表示方法は、コマンド入力手段により、使用 するCGモデルの選択と、選択したCGモデルを描画す る3次元位置及び向きの指定を行い、実写画像の視点位 盤を表す視点情報とその実写画像に写された物体の3次 10 元情報から、そのCGモデルのどの部分が見え、どの部 分が隠れるかを算出し、見える部分のみをその実写画像 に合成することにより、表示画像を作成するというもの である。即ち、実写画像内に撮影された物体の3次元構 造の中に、上記CGモデルを埋め込むことができる。

【0004】また、撮影した実写映像から画像を選択 し、選択した画像を簡単な形状をした静的な平板などに テクスチャとして貼り付けてCGとの合成を行い、この 合成処理を各映像のフレーム毎に繰り返し行うことによ り、連続した合成画像を生成するものがある(199 3. 4. 25 グループウェア研究会資料「仮想空間を用 いた画像コミュニケーション環境」NTTヒューマンイ ンターフェース研究所、pp67-74)。

## [0005]

【発明が解決しようとする課題】一般に、 3次元仮想世 界を3次元CGで構築すれば、その仮想世界の中をユー ザの自由にウォークスルーすることができる。しかしな がら、仮想世界を3次元CGのみで構築することは、仮 想世界が複雑になればなるほど、開発コストがかかり、 専門家が専用ツールを用いなければ作成できないとか、 コンテンツの画像品質が実写映像に比べて落ちるといっ た問題を抱えている。そこで、これらの問題点を解消す べく、3次元CGで構築された仮想世界に実写映像を取 り込むことが考えられている。しかしながら、上記従来 手法では、

(1) 遠景、中間景は、静止画の映像で、ある視点位 置、即ち、ある3次元CGモデルを中心にして撮影され た映像であるため、視点は、その3次元CGモデルの回 りしか移動できない。

(2) 視点が移動しても、遠景、中間景の映像データが 40 変わらないと同時に、映像をマッピングしている投影部 が動かないため、視点の移動に伴う実写映像の見え方の 変化を反映させることができない。

(3) 実写映像の撮影時のカメラの進行方向にしかウォ ークスルーできない。

(4) 3 D C G の仮想世界へのイマージョン (イマージ ョンとは、3次元CGで構築された仮想世界の中をウォ ークスルーなどして仮想世界の中に入り込むこと) と実 写映像の世界へのイマージョンの使い分けができない。

(5) 実写映像により作成された世界を複数のユーザに

より共有することができない。よって、実写映像の中を イマージョン中、同じ実写映像の世界をイマージョンし ている他のユーザとの出会い、コミュニケーションをす ることができない。

【0006】この発明は、上配のような問題点を解消す るためになされたものであり、3次元CGモデルにより 構築された3次元仮想世界に、2次元実写画像を融合す ることにより、現実感のある3次元仮想世界を提供する 3次元 C G 実写映像融合装置を提供することを目的とす

#### [0007]

【課題を解決するための手段】この発明に係る3次元C G実写映像融合装置は、平面オブジェクトに実写映像を 融合した実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に 配置する3次元コンピュータグラフィックス(以下、

「コンピュータグラフィックス」を「CG」と称する) 実写映像融合装置において、以下の要素を備えることを 特徴とする。

(a) 3次元仮想世界を3次元CGモデルで構築する仮 20 想世界構築部、(b)上記3次元CGモデルで構築され た3次元仮想世界に対して視点の変化を検出する視点管 理部、(c)平面オブジェクトに映像をマッピングして 表示する実写映像表示オブジェクトの情報を記憶する記 憶部を有し、上記視点管理部で検出した視点の変化に基 づいて視界にある実写映像表示オブジェクトを検出して 上記記憶部に記憶された実写映像表示オプジェクトの情 報を用いて、少なくとも、平面オブジェクトの形状と位 置のいずれかを変化させて実写映像表示オブジェクトを 3次元仮想世界に配置する融合部。

【0008】上記融合部は、実写映像表示オブジェクト を特定するオブジェクト情報を記憶する実写映像表示オ ブジェクトデータベース部と、上記視点管理部により検 出された視点の変化に基づいて視界を求め、上記視界に ある実写映像表示オブジェクトを上記実写映像表示オブ ジェクトデータベース部を検索して検出する視点位置視 線方向検出部と、上記視点位置視線方向検出部が検出し たオブジェクト情報に基づいて上記平面オブジェクトの 設置位置を算定するオプジェクト設定位置算定部と、上 記視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト情報 に基づいて上記平面オブジェクトの形状と、上記平面オ ブジェクトに融合する映像とを決定するマッピング映像 変更部と、上記マッピング映像変更部により決定された 映像を上記マッピング映像変更部により決定された形状 の平面オブジェクトに融合し、上記オブジェクト設定位 置算定部により算定された設置位置に上記映像を融合し た平面オブジェクトを設置して実写映像表示オブジェク トを生成するテクスチャオブジェクト部とを備えたこと を特徴とする。

【0009】上記マッピング映像変更部は、映像を記憶 50 する映像データベース部と、平面オブジェクトの形状を

O

配憶する形状データペース部とを備え、上記視点位置視 線方向検出部が検出したオブジェクト情報に基づいて、 上記映像データベース部を参照し平面オブジェクトに融 合する映像を決定し、上配形状データベース部を参照し 平面オブジェクトの形状を決定することを特徴とする。 【0010】上配実写映像表示オブジェクトデータベー ス部は、1つの視界に対して実写映像表示オプジェクト を特定するオブジェクト情報を複数配憶するとともに、 上記複数のオプジェクト情報から所定のオブジェクト情 報を選択する選択条件を配憶し、上配視点位置視線方向 検出部は、上記実写映像表示オブジェクトデータペース 部より上配選択条件に基づいてオブジェクト情報を取得 し、上記3次元CG実写映像融合装置は、上記視点位置 視線方向検出部と、上記実写映像表示オブジェクトデー タベース部と、上記オプジェクト設定位置算定部と、上 記マッピング映像変更部とを備える複数のオブジェクト 管理部とを備えるとともに、1つの上記テクスチャオブ ジェクト部を備えることを特徴とする。

【001·1】上記3次元CG実写映像融合装置は、ユーザ毎にネットワークに接続されるとともに、ユーザ毎に備えられた上記オブジェクト管理部により少なくとも平面オブジェクトの設置位置と平面オブジェクトに表示する映像と平面オブジェクトの形状のいずれかを所定のユーザ間で共有するように制御する共有制御部を備えることを特徴とする。

【0013】上記オブジェクト管理部は、上記視点位置視線方向検出部が検出した新たな視点位置までの距離をいた実写映像表示オブジェクトの設置位置までの距離を算出し、算出した距離に基づいて表示したとして表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するかを決定して表示するがを決定して表示するがある。 た結果を上記テクスチャオブジェクト部に通知するト部は、上記制御モード変更部からの通知に従い上記中間景テクスチャオブジェクト部と上記近景テクスチャオブジェクト部のいずれか一方により新たな実写映像表示オブ ジェクトを生成することを特徴とする。

【0014】この発明に係る3次元CG実写映像融合装置は、平面オブジェクトに実写映像を融合した実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する3次元CG実写映像融合装置において、以下の要素を備えることを特徴とする。

(a) 上配実写映像を撮影した視点位置と視線方向とを 上記実写映像と対応させ配憶する視点実写データベース 部、(b)所定の視界に表示すべき実写映像表示オブジ ェクトを特定するオブジェクト情報を配憶する実写映像 表示オブジェクトデータベース部、 (c) 3次元仮想世 界における少なくとも視点位置と視線方向のいずれかを 変化させる入力部、(d)上配入力部により変化される 視点位置と上記視線方向とを、上記視点実写データベー ス部に記憶された視点位置と視線方向とにより定まる扱 彩経路に従いガイドし、上記入力部より入力された視点 位置と視線方向とにより所定の領域を求め、上記所定の 領域に表示する実写映像表示オプジェクトを特定するオ ブジェクト情報を上記実写映像表示オブジェクトデータ ベース部より取得し、上記取得したオブジェクト情報に 基づいて実写映像表示オブジェクトに表示する実写映像 を決定する視点制御部、(e)上記視点制御部により決 定された実写映像表示オブジェクトに表示する実写映像 を融合する平面オブジェクトの映像融合面と上記視線方 向とが直交するように実写映像表示オブジェクトの設置 位置を算出するテクスチャオブジェクト移動先算定部、 (f) 上記実写映像表示オブジェクトデータペース部よ り取得したオブジェクト情報に基づいて上記平面オブジ ェクトの形状と、上配平面オブジェクトに融合する映像 とを決定するマッピング映像変更部、(g)上記マッピ ング映像変更部により決定された映像を上記マッピング 映像変更部により決定された形状の平面オブジェクトに 融合して実写映像表示オプジェクトを生成し、上記テク スチャオプジェクト移動先算定部により算定された設置 位置に上記生成した実写映像表示オブジェクトを設置す るテクスチャオブジェクト部。

【0015】この発明に係る3次元CG実写映像融合装置は、平面オブジェクトに実写映像を融合した実写映像表示オブジェクトを3次元仮想世界に配置する3次元CG実写映像融合装置において、以下の要素を備えることを特徴とする。

(a) 3次元仮想世界における少なくとも視点位置と視線方向のいずれかを変化させる入力部、(b) 所定の視界に表示すべき実写映像表示オブジェクトを特定する大力ではない。(c) 複数の実写映像表示オブジェクトを水平方向に張り合わせて円筒状の3次元仮想世界を設置し、上記入力部より入力された視点位置に応じて上記複数の実写映像表示オブジェクトより所定の実写映像表示オブジェクトを選択して表示及び非表示のいずれかを

50

9

行う表示管理部、(d)上記複数の実写映像表示オブジェクトより1つを選択し、上記入力部より入力された視点位置が上配選択した実写映像表示オブジェクトに向かって移動していることを監視するとともに、上記視点位置が選択していない他の実写映像表示オブジェクトの所定の範囲の領域に存在することを監視するユーザ監視部。

【0016】上記3次元CG実写映像融合装置は、更に、上記実写映像を撮影した視点位置と視線方向とを上記実写映像と対応させ記憶する視点実写データベース部と、上記ユーザ監視部により監視された視点位置が存在する所定の範囲内の領域を含む実写映像表示オブジェクトに基づいて上記視点実写データベース部より撮影経路を取得し、取得した撮影経路に従い視点位置の移動に制約を加える視点制御管理部とを備えることを特徴とする。

### [0017]

【発明の実施の形態】実施の形態1. 実施の形態1は、3次元CGモデルである平面オブジェクトに映像を世界に配置し、3次元仮想世界を見るユーザの視点位置と移動(視線方向)に合わせて実写映像表示オブジェクトを移動し、マッピングする実写映像を変更する。このことにより、あたかも実物があるかのような現実感を提し、臨場感を向上させることができる。実写映像表示オブジェクトとは、3次元CGモデルとその3次元CGモデルにマッピング表示する映像テクスチャから構成されるものである。

【0018】図1は、融合装置の基本構成について示し た機能ブロック図である。図1において、100は入力 されたコマンドや受け付けたデータ/信号の処理を行う キーポード/マウス/ジョイスティック/自転車型デバ イス等の入力部で、101は前記入力部100を操作し て、3次元仮想世界を見るユーザの視点位置/視線方向 を変化させたときの新しい視点位置と視線方向とを検出 する視点管理部である。105は視点管理部101が検 出した視点及び視線方向の変化に基づき、ユーザの視界 にある前記実写映像表示オブジェクトを特定するオブジ ェクト情報を取得し、取得したオプジェクト情報に基づ いて、平面オブジェクトの形状と設置位置を変更し、そ の平面オブジェクトに表示する映像を選択し、選択した 映像を平面オブジェクトに融合して実写映像表示オブジ ェクトを生成する融合部である。融合部105の詳細な 構成を後で説明する。1600は3次元CGモデルを登 録保管している3次元CGモデルデータベース部であ り、1500はテクスチャデータを格納するテクスチャ データベース部であり、102はユーザの視界に入る3 次元CGモデルを3次元CGモデルデータベース部16 00より抽出して、更に、その中から表示すべき3次元 CGモデルとその3次元CGモデルが必要とするテクス

チャデータを抽出して融合部105が生成した実写映像表示オブジェクトと3次元CGモデルとテクスチャデータとを合成するレンダリング部であり、106は前配レンダリング部102にてその合成した映像を表示する表示部である。仮想世界構築部99は、入力部100とテクスチャデータベース部1500と3次元CGモデルデータベース部1600とレンダリング部102と表示部106とにより構成される。

【0019】以下に、入力部100を操作して、3次元 仮想世界をウォークスルーするシステムにおいて、実写 映像をマッピングしたテクスチャオブジェクトを3次元 仮想世界に配置することにより、あたかも実オブジェクトモデルが存在するかのように見せかけるための動作に ついて説明する。

【0020】まず、ユーザは、入力部100を操作し て、3次元仮想世界を見るユーザ (アバタ)の視点位置 や視線方向を変化させる。入力部100により、視点位 置や視線方向を変化させると、その変化を視点管理部1 01が検出する。その検出した新しい視点位置や視線方 向を用いて、融合部105にて、視点位置と視線方向か ら求められるユーザの視界に入る実写映像表示オブジェ クトを生成する。そして、レンダリング部102におい て、視点管理部101により検出された新しいユーザの 視点位置、視線方向から、ユーザの視界に入る3次元C Gモデルを3次元CGモデルデータベース部1600よ り抽出し、更に、その3次元CGモデルが必要とするテ クスチャデータをテクスチャデータベース部1500よ り抽出して、融合部105により生成された実写映像表 示オブジェクトと3次元CGモデルとテクスチャデータ とを合成する。合成した映像は、ディスプレイなどの表 示部106に表示する。

【0021】融合部105の動作を詳しく説明する。図 2は、実施の形態1に係る融合装置の融合部の機能プロ ック図である。図2において、1000は3次元CGに より構成されたポリゴン(ポリゴンとは、図形を構成す る最小単位である)からなる平面オブジェクトに映像を マッピングするテクスチャオブジェクト部である。19 00は視点位置/視線方向検出部であり、視点管理部1 01より検出されたユーザの視点位置及び視線方向か ら、ユーザの視界を求め、視界に入る実写映像表示オブ 40 ジェクトを特定するオブジェクト情報を実写映像表示オ ブジェクトデータベース部1700より取得する. 【0022】図3に、実写映像表示オブジェクトデータ ペース部1700に記憶されているオブジェクト情報の 一例を示す。図3において、17001は領域定義テー ブルであり、X座標の最小値と最大値及びY座標の最小 値と最大値により定まる所定の領域を定義するテーブル である。X座標とY座標とにより定まる領域には領域I

Dがふられており、領域 ID毎に遠景を定義する情報

(17002、17003)と中間景を定義する情報

(17004, 17005) と近景を定義する情報 (1 7006, 17007, 17008, 17009) が記 憶されている。各定義テーブルには、「画像ファイル 名」を示す項目があり、画像ファイル名が示すテーブル に実写映像の情報が配憶されている。更に、視点位置/ 視線方向検出部1900は、ユーザの視点位置及び視線 方向と実写映像表示オブジェクトとの位置関係を求め る。一例を、図4に示す。図4(a)に3次元座標を示 す。 Y座標は高さを示すが、 3次元仮想世界を 2次元の 平面上に表現するため、高さに対するスカラー値はない ものとする。図4(b)における基線1は、2軸と平行 であり、2軸の正の方向に向いているものとする。そし て、基本となる実写映像表示オブジェクトは基線に対し て垂直になるように設置されるものとする。実写映像表 示オブジェクトは、ユーザの視線方向の変化に基づいて 基本となる実写映像表示オプジェクトを回転させて生成 する。このため、1900はユーザの視線方向ペクトル 2と基線1との視線角αを求める。更に、視点3から実 写映像表示オブジェクト5までの距離4を求める。距離 4 は、ユーザの視点3から視線方向ベクトル3と実写映 像表示オブジェクト5が垂直に交わる点までの距離であ る。距離によって実写映像表示オブジェクトの大きさを 大きくしたり小さくする。これにより、映像がよりリア ルになる。1100は視点管理部101より検出された ユーザの視点位置/視線方向に応じた実写映像表示オブ ジェクトを構成する平面オブジェクトの移動先を計算す るオブジェクト設定位置算定部である。1200は視点 管理部101より検出されたユーザの視点位置/視線方 向と視点位置/視線方向検出部1900により求めた位 置関係に応じて表示(マッピング)すべき映像を選択 し、テクスチャオプジェクト部1000に対して表示 (マッピング) する映像の変更指示を出すマッピング映 像変更部である。マッピング映像変更部1200は、視 点管理部101より検出されたユーザの視点位置/視線 方向と視点位置/視線方向検出部1900により求めた 位置関係に基づいて表示する映像を映像データベース部 1300より選択し、また、選択された映像を表示する 平面オブジェクトの3次元形状(3次元CGモデル)を 形状データベース部1400より入手する。例えば、視 点位置/視線方向検出部1900により求めた距離によ って平面オブジェクトの横と縦の比率を変化させる。テ クスチャオブジェクト部1000は、マッピング映像変 更部1200より平面オブジェクトの3次元形状を通知 され、オブジェクト設定位置算定部1100より、平面 オプジェクトの設置位置の変更先/移動先を通知され る。その後、テクスチャオブジェクト部1000は、表 示していた実写映像表示オブジェクトを消去(非表示) して、指定されたオブジェクト形状に指定された映像を マッピングした実写映像表示オブジェクトを生成し、指 定された場所に設置する。映像データペース部1300

よりマッピング映像変更部1200が取得する映像は静止画であったり、動画である場合もある。また、指定されたカメラ、或いは、ユーザの視点からリアルタイムに入力されているビデオ映像である場合もある。映像が動画である場合、ユーザの視点(カメラ)の移動速度に応じて、再生速度を変更したり、その視点/カメラの現在位置に応じて、表示する映像フレームを変更する。

【0023】オブジェクト設置位置算定部1100は、 例えば、図 5 に示すように、入力されたユーザの視点の 位置からユーザの視点位置を始点とする水平外向きの視 線ベクトル a と実写映像表示オブジェクト c とが直行す る方向に、実写映像表示オブジェクトの設定位置を算定 する。また、視線ベクトルがaからbへ移動したら、視 線ベクトルbと直交する方向に実写映像表示オブジェク トの設定位置を算定する。テクスチャオブジェクト部1 000は、実写映像表示オブジェクトの3次元形状とマ ッピング映像を変更する通知をマッピング映像変更部1 200より受けると、実写映像表示オブジェクトの形状 とマッピング映像を変更する。このことにより、従来の ブラウザでテクスチャオブジェクト部1000を設置し た3次元仮想世界をユーザの視点で見える映像を計算し てレンダリングするだけで、実写映像を融合した3次元 仮想世界を表示することができる。

【0024】次に、融合部105の動作を幾つかのタイ プに分けて説明する。まず、図6に示すような平板を2 軸回りにEの方向に回転させ、映像を変更して、実物が あるかのように見せかける方法について説明する。その 処理フローを図7に示す。このタイプ(仮に「タイプ A」と呼ぶ)では、特定の対象物(例えば、木)の映像 を360°、1回りのビデオ映像を取り、n分割する。 30 そして、360°/n°\*i(但し、1≦i≦n-1, n>0) の方向から見た映像を抽出し、その映像より特 定の対象物を抽出し、抽出した対象物以外の部分を透明 表示とする。例えば、抽出した映像に、木と空と芝が撮 影されていたら、木を特定の対象物として抽出し、空と 芝が撮影されている部分を透明表示にする。このn個の 映像を、映像データベース部1300に登録しておく。 【0025】図7の処理フローにおいて、まず、視点管 理部101より視点位置/視線方向検出部1900に、 ユーザの視点位置/視線方向が通知される(S1)。視 40 点位置/視線方向検出部1900は、ユーザの視点位置 /視線方向より対象とするオブジェクトの基線Cから何 度回転した地点にユーザの視点があるか視線角を計算す る(S2)。座標は、図6に示すように、高さ方向を 2、奥行きをx、広がりをyとすると、基線Cは、回転 軸Eを通るyに平行な線とする。そして、奥写映像表示 オブジェクトは、視線ベクトルBに対して垂直になるよ うに設置する。このため、視点A、視線ペクトルBに対 する視線角は、図 6 に示すように、「α」となる。視点 50 位置/視線方向検出部1900は、検出した視線角をマ

13

ッピング映像変更部1200とオプジェクト設定位置算 定部1100に通知する。マッピング映像変更部120 0は、視線角αから撮影した映像を映像データベース部 1300より選択し、その映像をマッピングする映像表 示オブジェクトの3次元形状を形状データベース部14 00より選択する。但し、図6の場合は、3次元形状は 変更しない。次いで、テクスチャオブジェクト部100 0に対してマッピング映像変更部1200は、実写映像 表示オブジェクトに表示する映像を指示する(S3)。 ユーザの視点位置(先ほど計算したユーザの視線角でも 良い)を受け取ったオブジェクト設定位置算定部110 0は(S4)、受け取ったユーザの視点位置/視線方向 における視線ベクトルBと実写映像表示オブジェクトの 面方向が直行するように、実写映像表示オブジェクトを 設置する位置を計算する。計算後、オブジェクト設定位 置算定部1100は、テクスチャオプジェクト部100 0に実写映像表示オブジェクトの変更移動先を通知する (S5)。テクスチャオプジェクト部1000は、マッ ピング映像変更部1200から指示された実写映像を平 面オプジェクトにマッピングし、実写映像をマッピング した平面オブジェクトをオブジェクト設定位置算定部1 100から指示された場所に設置する (S6)。このよ うな処理を繰り返すことにより、ユーザが移動すると実 写映像表示オブジェクトが移動し、表示映像が変更され るため、あたかも特定の対象物がその場所にあるかのよ うに表示させることができる。

【0026】ビルのように直方体にテクスチャを貼るだ けで良いような建物の場合は、立方体のポリゴン、或い は、5つの平板形状の平面オブジェクトに、各5方向か ら撮影した映像をそれぞれの面にマッピングして建物を 立方体形状に組み上げれば良い。この場合、実写映像表 示オプジェクトは、ユーザの視点が変わっても移動させ る必要がなく、マッピングする映像も変更する必要がな 63.

【0027】次いで、図8のように通路や建物やトンネ ルの外側を3次元CGモデルで表示して、通路や建物や トンネルの内部を実写映像にて代替し、通路や建物やト ンネルの内部を外から見た映像を表示させるタイプの処 理について説明する。このタイプを仮に「タイプB」と 呼ぶ。映像を撮影する高さとウォークスルー時の視点を 同じ位置に設定して、対象オブジェクトの映像を撮影す る。対象オブジェクトの撮影は、図9に示すように、例 えば、対象物eを中心に所定の長さの半径を持つ円を描 き、その円周上のA点、B点、C点のそれぞれの分轄地 点にカメラを設置して撮影する。 A点、 B点、 C点は、 角度βで等分割してある。各分割地点から撮影した映像 の中から特定の対象を抽出し、抽出した映像をマッピン グする平面オプジェクトの3次元形状を決定し、マッピ ング時に特定対象物以外の映像部分を透明表示にする。 図8では、トンネルの入口を外から見た映像を表示して 50

いる。例えば、トンネルの入口に人物を撮影した映像を 表示する場合、撮影した映像には人物のバックに海が映 っていたとすると、海の背景は透明表示にして人物だけ を映像より抽出して平面オブジェクトにマッピングす る。処理のフローは、図7とほぼ同じである。図7と異 なる部分は、オブジェクト設定位置算定部1100によ る映像をマッピングした実写映像表示オブジェクトの移 助先の計算処理である。テクスチャオブジェクト部10 00は、図6では3次元形状は変更せずに、実写映像表 示オブジェクトを回転させるだけであった。しかし、図 8の場合は、ユーザの視点位置に応じた3次元形状を選 択し、その映像を貼り込む3次元仮想世界のオブジェク ト、例えば、建物側のモデルと実写映像表示オブジェク トの映像が一致するように実写映像表示オブジェクトを 段置しなければならない。図8では、トンネル入口を外 から見た映像を表示している。視点Aから見えるトンネ ル入口部の3次元形状は、実写映像表示オブジェクトG の斜線部分である。映像は、斜線部分の他に格子縞部分 も含む。格子縞部分は、表示しないようにしなければな らない。更に、図8に示した実写映像表示オブジェクト Gは、トンネル入口部分を空きがないように、全てカバ ーするように設置されている。もし、実写映像表示オブ ジェクトGが上にすれたり、下にずれたりして設置され ると、実写映像表示オブジェクトGとトンネル入口部分 の3次元CGモデルが重ならなくなってしまう。このた め、この実写映像表示オブジェクトの設置位置は、あら かじめ計算して算出しておき、映像データベース部13 00に登録しておく。よって、ウォークスルー時は、こ のデータの示す位置に実写映像表示オブジェクトを設置 する。 設置後、レンダラー (レンダラーとは、3次元C Gとビデオ映像からなる3次元仮想世界を表示する装置 である)にて、ユーザの視点から見える映像を計算し表 示すればよい。こうすることにより、特定した建物の窓 や、通路の入口の内部を実物を見ているかのように外か ら見ることができる。

【0028】実施の形態2.この実施の形態2では、上 記実施の形態1において説明した図6及び図8とは異な り、図8で示した建物の入口や、通路の入口、トンネル の入口から、実写映像にて作成された建物や通路やトン ネル等の内部へウォークスルーする場合について説明す る。このタイプを仮に「タイプC」と呼ぶ。図10に、 トンネルの内部へウォークスルーする例を説明する。図 10では、実写映像表示オブジェクトの形状が実物の通 路と同じサイズでその実写映像表示オブジェクトにマッ ピングされる映像もユーザの見る視点から実際に写真を **撮影したものをテクスチャとして貼り付けて、仮想世界** をウォークスルーする場合を考える。図11は、実施の 形態2の3次元CG実写映像融合装置の主要部分の機能 プロック図を示す。図11において、2000はカメラ を自動車、或いは、台車等に載せて、ユーザの視点位置

にてカメラを移動させながら撮影したビデオ映像の各フ レームと、そのフレームの映像を撮影したカメラの視点 位置/視線方向の情報を対にして記憶する視点実写デー タベース部である。2100はカメラの移動経路に沿っ て、ユーザの視点をガイドし、ユーザが決定した経路の 前進移助距離/後進移助距離より、新たなユーザの視点 / 視線方向を決定する視点制御部で、2200は前配ユ ーザの視点の移動と同じ方向、かつ、同じ移動量でユー ザの視線方向と前配実写映像表示オブジェクトの映像面 とが直交するように、前配実写映像表示オブジェクトの 10 設置位置を算出するテクスチャオブジェクト移動先算定 部である。他の要素は、図1及び図2の同じ符号の要素 と同一の要素であるものとする。

【0029】3次元仮想世界をウォークスルーするユー ザの視点の位置にて、実際の世界をカメラにて撮影す る。撮影時の映像と撮影地点(カメラの視点位置/視線 方向)がわかるように映像データを作成し、視点実写デ ータベース部2000に登録しておく。映像データで不 必要な部分は、編集して削除しておく。テクスチャオブ ジェクト部1000は、レンダリング時に自然に見える ように、背景をその削除した部分に書き込む。また、出 口から外の3次元仮想世界が見えるように、出口部分を 透明表示にしておく。図12に、実施の形態2における 3次元 C G 実写映像融合装置の処理手順を示す。建物や 通路やトンネルの入口部に接近するまでは、上記実施の 形態1で図8を用いて説明したタイプBの方法で3次元 仮想世界の表示を実現する(S10)。ユーザの視点か ら見た映像が入口の中の映像のみになった時点で、撮影 した映像に切り替える (S11)。 入口の中の映像のみ になったか否かは、テクスチャオブジェクト部1000 により判断する。テクスチャオプジェクト部1000 は、ユーザの視点位置と視線方向とから視界を求め、視 界に入る映像データを実写映像表示オブジェクトデータ ベース部1700より取得し、取得した映像が入口より 内部のデータであるか否かにより判断する。映像が切り 替わった瞬間、これまで表示していた実写映像表示オブ ジェクトは、非表示とし、他の実写映像表示オブジェク トに表示を切り替える。ユーザは、入力部100より前 進、或いは、後退コマンドを入力し、視点位置を移動さ せる。このとき、視点の移動は、視点制御部2100の 40 制約を受け、視点実写データベース部2000に登録さ れているカメラの撮影経路に沿った移動しかできない (S12)。視点の移動が完了すると、テクスチャオブ ジェクト移動先算定部2200により、実写映像表示オ プジェクトの移動先をユーザの視点の移動に追随させて 移動するように算定する(S13)。移動先、即ち、設 置位置が確定すると、テクスチャオブジェクト部100 0 に移動先を通知する。そして、マッピング映像変更部 1200は、移動先で表示するユーザの視点位置/視線

方向から見える実写映像を映像データベース部1300

より選択し、テクスチャオブジェクト部1000に通知 する (S 1 4) 。 テクスチャオブジェクト部 1 0 0 0 は、映像データと実写映像表示オブジェクトの設置位置 を受け取ると、直ちにこれまで表示していた実写映像表 示オブジェクトを消去し、受け取った移動先に実写映像 表示オブジェクトを設置し、映像をマッピングする(S 15)。視点の進行に応じて、その視点から見える実写 映像が実写映像表示オブジェクトにマッピングされる。 ユーザの視点と実写映像表示オブジェクトとの間隔は、 常に一定に保たれるように、ユーザの視点の動きに合わ せて実写映像表示オブジェクトは、3次元仮想世界を移 動することになる。このとき、ユーザは決められたコー スを前進、或いは、後進することしかできない。視点制 御部2100は、前記ユーザの視点位置を監視し、視点 位置がある一定の範囲内にあり、かつ、実写映像表示オ ブジェクトに向かって移動している場合に、ユーザの視 点の制御(束縛)を開始し、一定のコース(視点実写デ ータベース部2000に登録されている経路)を終了す るまで視点の制御(束縛)を行う。経路を抜け出し、こ 20 の映像表示オブジェクトから一定の距離を離れ、このオ ブジェクトに向かって進行しなければ、視点を束縛され ることはない。実写映像表示オブジェクトの設置位置と マッピングする映像が決まると、あとは、レンダリング 部102の描画により、他の3次元CGモデルと同じ処 理にて表示部106に表示される。

【0030】タイプCでは、ユーザが早く前進すれば、 映像も早く切り替わることになる。よって、ユーザの進 行スピードを高速にした場合は、テクスチャオブジェク ト部1000は、表示する映像を間引いて表示すること になる。

【0031】通路、或いは、建物の出口に近づくと、外 に見える3次元CGモデルにより構成された3次元仮想 世界の映像と通路の実写映像を融合した映像を、実写映 像表示オブジェクトにマッピングすることになる (S1 6)。通路を抜けると、これまで実写映像を表示してい た映像表示オブジェクトを非表示とする。そのときは、 出口から見た外の3次元仮想世界の映像が表示される。 また、その外の3次元仮想世界に、実写映像表示オブジ ェクトが存在する場合は、その映像表示オブジェクトに ついては、実写映像がマッピングされたものとなる。ま た、逆走した映像を同様にして作成すれば、ウォークス ルーの途中にて、前進後進を切り替えることが可能であ る。例えば、車にカメラをセットして、ユーザの視点位 置に高さを調整して、車のウォークスルーに合わせて扱 影したものを表示すると、車から見た実写映像の中をウ ォークスルーするようなシステムを構築することが可能 である。

【0032】 実施の形態3. 図13, 14に、実写映像 表示オブジェクトに実写映像と3次元CGモデルを融合 50 する実施の形態3の機能ブロック図を示す。図13,1

17

4において、3000は実写映像表示オブジェクトにマッピングされている実写映像に、3次元CGモデルをオーバーライトする実写映像CGモデル融合部であり、3100は前記ユーザの視点から見える仮想世界の映像に表示されている3次元CGモデルの中から、適宜必要に応じて表示する3次元CGモデルを選択するオブジェクト選択部である。その他の符号の要素については、図1、2、11の同じ符号の要素と同一要素とする。

【0033】 奥写映像表示オブジェクトにマッピングす る映像が、例えば、建物の通路の出口から外に向かって 見えている映像である場合、外の最色が3次元CGモデ ルで構成されているときは、その外の景色に相当する部 分に3次元CGモデルを融合しなければならない。オブ ジェクト選択部3100は、視点位置/視線方向検出部 1900で求めたユーザの視界に基づいて、その視界に 入っている3次元CGモデルを3次元CGモデルデータ ベース部1600から抽出し、更に、その中から実行モ ードに応じて、レンダリングする3次元CGモデルを選 択する。ここでいう「実行モード」とは、例えば、季節 を示すモードであり、「春のモード」、「秋のモー ド」、「冬のモード」、「夏のモード」により選択する 3次元 C G モデルを変更するためのパラメータである。 実写映像CGモデル融合部3000は、オブジェクト選 択部3100により選択された3次元CGモデルを、実 写映像表示オプジェクトにマッピングされた実写テクス チャのレンダリング映像の上にオーパーライトして合成 する。丁度、実写映像表示オブジェクトのマッピング映 像に3次元CGモデルが合成されたように表示される。 即ち、実写映像CGモデル融合部3000は、実写映像 表示オブジェクトにより死角になる部分の仮想世界に、 ユーザの視点から見える3次元CGモデルを実行モード に応じて3次元CGモデルデータベース部1600より 選択し、実写映像表示オプジェクトにマッピングされた 映像の上に選択した3次元CGモデルの映像をマッピン グ合成する。よって、実写映像表示オブジェクトに表示 されている映像の中のオブジェクトと3次元CGモデル との位置(奥行き)関係を計算して、どの部分が表示さ れ、隠れるかなどの処理は一切行わない。こうすること により、処理の高速化が実現される。このオブジェクト 選択部3100と実写映像CGモデル融合部3000を 設けることにより、実写映像だけでなく、その映像表示 オブジェクトの先(死角部分)に存在する、即ち、その 先に見える3次元CGモデルを表示することが可能とな

【0034】図13に示した構成の3次元CG実写映像融合装置では、ユーザの視点位置/視線方向を撮影経路にガイドされて視線位置/視線方向に追随して実写映像表示オブジェクトを移動させる。しかし、視点位置の移動に追随して実写映像表示オブジェクトを移動させるのではなく、移動前と移動後の視点位置/視線方向におけ

る実写映像表示オブジェクトを静止画のように表示して、実写映像表示オブジェクトのマッピング映像に3次元CGモデルを融合する場合は、図14に示すような構成の3次元CG実写映像融合装置とする。

【0035】また、3次元仮想世界のモデル全てを3次元CGで作成する必要がなく、特定のオブジェクトのみを3次元CGで作成し、正確な仮想世界内の座標値に設置するだけでよいような場合は、3次元仮想世界を実写映像で補うことが可能である。このように、3次元CGモデルと実写映像を融合する実写映像CGモデル融合部3000を設けることにより、コンテンツ開発コストの削減と現実感/臨場感を向上させることができる。

【0036】 実施の形態4. 実施の形態2のテクスチャ オブジェクト部1000が作成する実写映像表示オブジ ェクトでは、進行方向が視点実写データペース部200 0 に登録された経路に示された方向に限定される。この ため、ユーザは、自由に進行方向を変えることができな い。そこで、以下に示す機構を設けることにより、ユー ザにある程度進行方向を選択できるようにする。図15 は、実施の形態4の3次元CG実写映像融合装置の主要 部分の構成について示した機能プロック図である。図1 6 は、実施の形態 4 における実写映像表示オブジェクト を示す図である。図15において、4000は図16に 示すように、円筒状に複数の実写映像表示オブジェクト を水平方向に張り合わせて3次元仮想世界に設置し、ユ ーザの視点位置に応じて、前記円筒状に張り合わせた実 写映像表示オブジェクトを表示したり、非表示させる表 示管理部である。4100は前記ユーザが実写映像表示 オプジェクトの中から1つを選択し、例えば、実写映像 表示オブジェクト4310aを選択し、選択した前記実 写映像表示オブジェクトの映像表示面と垂直の方向に視 点を移動しようとしているかどうか、即ち、視点位置が ある一定の範囲内にあり、かつ、前記映像表示オブジェ クトに向かって移動しているかどうかを監視するユーザ 監視部である。4200はユーザの視点位置/視線方向 に基づいて、視点の移動経路を制御する視点制御管理部 である。図16の例では、選択した実写映像表示オブジ ェクト4310aに、ユーザの視点位置が近づいている か否かを境界線4310bと4310cの間にユーザの 視点位置が存在するか否かで判断する。更に、視点の移 動経路を制御するか否かはユーザの視点位置が分岐部 4 340の内側(図16の格子縞部分)にあるか否かを管 理して分岐部4340の内側にユーザの視点位置がある 場合には、ユーザの視点位置をガイドするように制御す る.

【0037】図16の実写映像表示オブジェクト431 0のように、円筒状に複数の実写映像表示オブジェクト を水平方向に張り合わせたものを、ここでは分岐オブジェクトと称する。この分岐オブジェクトの設置位置のある領域に、ユーザの視点が入り込んだことをユーザ監視

50

19

部4100が確認すると、表示管理部4000により分 岐オブジェクトを表示する。例えば、図17に示すよう に、ユーザが視点4320から視線ベクトル4330の 矢印の方向に移動し、ハッチング部4350に入り込む と、今まで表示していた分岐オプジェクトである実写映 像表示オブジェクト4310aを表示管理部4000に より非表示する。表示管理部4000は、ユーザの視点 位置/視線方向により視界に入る実写映像表示オブジェ クトを表示する。例えば、ハッチング部4350の中に ユーザの視点があり、視線ベクトルが実写映像表示オブ ジェクト4310cの方を向いていると、表示管理部4 000は、実写映像表示オブジェクト4310cを表示 する。ウォークスルーしたい映像が映っている実写映像 表示オプジェクトの方に視点位置を進めると、その実写 映像表示オプジェクトに視点が束縛されるようになる。 視点制御管理部4200は、ユーザの視点位置を監視 し、実写映像表示オブジェクトの設定したある領域に、 例えば、図16の分岐部4340に、ユーザの視点が入 り込むかどうかをチェックする。ユーザの視点が入り込 んだことを認識すると、ユーザの視点の移動に制約を加 える。即ち、視点の移動は、選択した実写映像表示オブ ジェクト4310aに登録されている経路に沿ったもの となる。ユーザは、前進、或いは、後進のいずれかのみ に視点を移動させることができる。よって、用意した実 写映像表示オブジェクトの数だけ、進行方向をユーザが 自由に選択することができる。但し、ユーザの属性によ り進行できたり、できないといった切り分けを視点制御 管理部4200において実現することができる。また、 ユーザの属性に応じて、表示させる分岐オブジェクトを 変えたり、非表示/表示を切り替えるといった制御を表 示管理部4000において行うことが可能である。例え ば、ある部署のユーザには非表示としたい実写映像表示 オブジェクトがある場合、進行方向を制約して非表示に したい実写映像表示オブジェクトに近づけないように制 御する。

[0.038] ユーザがイマージョンできる、即ち、進行できる実写映像表示オブジェクトはあらかじめ決められている。分岐ポイントを増やせば増やすほどより精巧で、現実感が向上する。

【0039】実施の形態5.この実施の形態5では、オブジェクト管理部5000を設けることにより、テクスチャオブジェクト部1000の処理を一括して行うことを可能とし、処理性能を向上させるとともに、モジュール性を向上させる。また、マッピング映像変更部1200、オブジェクト設定位置算定部1100へ入力する視点位置/視線方向を一括管理し、ユーザの視界に入る実実映像表示オブジェクトに限ることにより、処理効率を向上させるものである。

【0040】図18は、実施の形態5に係る融合装置の

機能ブロック図である。5000はユーザの視界に複数 個の実写映像表示オブジェクトが存在する場合、ユーザ の視点(カメラの視点)位置を監視し、視点位置情報を 用いて、ユーザの視界に入っている実写映像表示オブジ ェクトを検出し、検出された全ての実写映像表示オブジ ェクトの位置と表示する実写映像とを制御するオブジェ クト管理部である。オブジェクト管理部5000は、上 配マッピング映像変更部1200と、上記映像データベ ース部1300と、上記形状データベース部1400 と、上記オプジェクト設定位置算定部1100と、ユー ザの視点位置と視線方向から得られる視界から、視界に 入る実写映像表示オブジェクトを検出する上記視点位置 / 視線方向検出部1900と、上配実写映像表示オブジ ェクトデータベース部1700からなる。視点位置/視 線方向検出部1900は、検出したユーザの視点位置と 視線方向より求めた視界に入る実写映像表示オブジェク トを特定するオブジェクト情報を実写映像表示オブジェ クトデータベース部1700より検出する。検出できる オブジェクト情報は、所定の視界に存在する実写映像表 示オプジェクトが複数あるため、オブジェクト情報も複 数検出できるものとする。検出した各々のオブジェクト 情報について、マッピング映像変更部1200によりマ ッピングする実写映像を映像データベース部1300よ り取得し、映像をマッピングする実写映像表示オブジェ クトの3次元CGモデルを形状データベース部1400 より取得し、実写映像表示オブジェクトの設置場所(移 動先)をオブジェクト設置位置算定部1100にて決定 し、テクスチャオプジェクト部1000が実写映像表示 オブジェクトを決定した表示場所に移動する。1つのテ クスチャオブジェクト部1000が複数のオブジェクト 管理部5000を管理する。このため、複数のユーザの 仮想環境にて表示するユーザ毎の映像を1つのテクスチ ャオブジェクト部1000を制御することが可能であ る。

【0041】次に、ネットワーク接続された複数のユー ザの仮想環境において、それぞれのユーザの視点位置/ 視線方向を監視して視界を求め、その視界に入る実写映 像表示オブジェクトの設置位置、表示映像を制御する方 法について説明する。図9に、実施の形態5における視 点位置/視線方向検出部1900の処理フローを示す。 視点位置/視線方向を入力部100により変更する度 に、各ユーザの仮想環境から視点位置/視線方向検出部 1900に変更情報が送信されてくる(S20)。 視点 位置/視線方向検出部1900は、その変更情報に基づ いて、新たな視界を求め、新たに視界に加わった実写映 像表示オブジェクトを特定するオブジェクト情報を実写 映像表示オブジェクトデータベース部1700より取得 する(S21)。更に、視界から消えた実写映像表示オ ブジェクトの検出を行う。各々の実写映像表示オブジェ クトに対して、マッピング映像変更部1200にて視点 位置に対応する映像を映像データベース部1300より 取得するとともに、3次元形状を形状データベース部1 400より選択し、オブジェクト設置位置算定部110 0にて、視点位置に対応する実写映像表示オブジェクト の設置位置を求め、テクスチャオブジェクト部1000 にて実写映像をマッピングする(S22)。

【0042】オブジェクト管理部5000では、1つのテクスチャオブジェクト部1000により、各ユーザの仮想環境における映像のマッピング処理を行う。このため、各ユーザの仮想環境毎にテクスチャオブジェクトののは、1000では、100ののは、100ののは

【0043】実施の形態6.ネットワーク接続された複数のユーザの仮想環境において共有される3次元仮想世界に設置された実写映像表示オブジェクトに表示する映像によって、表示する映像、設定位置をユーザ間で共有することが必要な場合と、個々のユーザによって変更する場合がある。このような実写映像表示オブジェクトの利用方法を実現するために実写映像を表示オブジェクトの機構を設けることにより、この実写映像表示オブジェクトをユーザ間で共有するか、非共有にするかを切り替えることも可能にするものである。

【0044】図20は、実施の形態6に係る融合装置の 機能プロック図である。図20において、6000はネ ットワーク接続された複数のユーザの仮想環境において 共有される3次元仮想世界に設置された実写映像表示オ ブジェクトにおいて、各ユーザ毎に独自に設置位置、表 示映像、3次元形状を自由に変更したり、特定のユーザ の間で設置位置、表示映像、3次元形状をリアルタイム に同期させるといった共有制御を状況に応じて変更する 共有制御部である。共有制御部6000では、実写映像 表示オブジェクトを特定ユーザ間で共用管理したり、共 用メンバーの動的な変更管理を行う。 個々の実写映像表 示オブジェクト毎に、アクセス権を示す情報を持つもの とする。ユーザの視界に入っている個々の実写映像表示 オブジェクトの制御を行っているテクスチャオブジェク ト部1000に対して、マルチキャストされたユーザの 視点(カメラの視点)位置/視線方向を用いて、実写映 像表示オブジェクトの位置と表示する実写映像を実写映 像表示オブジェクト毎に制御することも可能である。例 えば、ある実写映像表示オブジェクトを特定するオブジ ェクト情報にアクセス権を管理するデータを以下のよう に持っている。

実写映像表示オブジェクト名:アクセス許可メンバーリ スト

実写映像表示オブジェクト1:佐伯、宮内

実写映像表示オブジェクト2:岩瀬、下田

【0045】ユーザの視界に上配実写映像表示オブジェ クトが入ってきたときに、共有制御部6000は、アク セス権があるかどうかをチェックして、アクセスが許可 されていれば、その実写映像表示オブジェクトのデータ をユーザの利用環境へ転送する。アクセスが許可されて いなければ、データを転送しない。例えば、上記した管 理データをオブジェクト情報に登録してある場合、ユー ザ「岩瀬」は、実写映像表示オブジェクト1に対してア クセス権がないため、表示させることができない。ま た、特定のオブジェクト毎に、同期的共有利用、或い は、独立個別利用といった制御を行う。共有制御部で は、条件1、条件2を満足するユーザ間での実写映像表 示オブジェクト 1 の同期的共有を許可し、その他は個別 利用するといった制御が可能である。映像オブジェクト の排他的利用を実現するような制御も合わせて実現する ことができる。共有制御部は、これらの情報を持ち合わ せている。

22

実写映像表示オブジェクト:アクセス許可条件実写映像表示オブジェクト1:条件1、かつ、条件2実写映像表示オブジェクト2:条件3

【0046】共有制御部6000を設けることにより、 特定ユーザ間で実写映像表示オブジェクトを同期的に共 用したり、個人環境毎に固有に利用するといった切り替 えが容易に実現することが可能となるため、実写映像表 示オブジェクトの可制御性が向上する。共用されている 実写映像表示オブジェクトの設置位置、3次元形状、表 示する実写映像が変更されると、その変更情報が共用メ ンバーの全ての仮想環境にマルチキャストされる。共用 される実写映像表示オブジェクトの例としては、掲示 板、入り口の扉などが考えられる。例えば、入口の扉を 実写映像表示オブジェクトにより構成すると、扉のシャ ッターを下ろしているときは、シャッターの映像を貼る だけでよいため、この実写映像表示オブジェクトの実態 を共有している全てのユーザで、その表示映像設定位置 なども共有する。また、シャッターを上げて中が見える ガラスの扉にした場合は、各ユーザ毎に、ユーザの視点 位置/視線方向に合わせて、表示する映像、設置位置を 決めることができるように、非共有とする。このよう に、共有制御部6000は、表示する内容により、共有 / 非共有の切り替えを行う。また、実写映像表示オブジ ェクトを共有する者の数がある値を超えると、その後の 実写映像表示オブジェクトの存在する仮想世界を共有し たとき、そのユーザには、その映像表示オブジェクトを 非表示とする。また、ユーザの属性により共有する情

【0047】実施の形態7.この実施の形態7では、実 写映像表示オブジェクトを遠景、中間景、近景に分け 50 る。遠景型は、実写映像表示オブジェクトの設置位置と

報、即ち、実写映像表示オブジェクトの映像を変更す

20

マッピング映像を固定したままとする。中間景型は、映 像は固定してままで、ユーザの視点から見た映像が3次 元映像に見えるように実写映像表示オブジェクトを移動 させる。近景型は、ユーザの視点位置/視線方向に応じ て、マッピングする映像を変更し、実写映像表示オプジ ェクトの3次元形状を変更し実写映像表示オプジェクト の位置を移動する。このように、実写映像表示オブジェ クトの用途に応じて、処理法を変更することにより、処 理効率を向上させ、コンテンツの開発効率を向上させる ことを狙ったものである。

【0048】図21は、実施の形態7に係る融合装置の 機能プロック図である。図21において、9000は遠 母を平面オブジェクトにマッピングし、ユーザの 視点位 蹬/視線方向が変化しても、マッピングする映像、位 図、映像を表示する形状を変更しない遠景テクスチャオ ブジェクト部である。9100はユーザの視点位置/視 線方向が変化すると、映像を表示する位置のみを変更す る中間景テクスチャオブジェクト部である。9200は 近景を平面オブジェクトにマッピングし、ユーザの視点 位置/視線方向の変化に伴い、表示する映像、映像をマ ッピングする3次元CGモデルの形状と設置位置を変更 する近景テクスチャオブジェクト部である。これら遠景 テクスチャオプジェクト部9000、中間景テクスチャ オプジェクト部9100、近景テクスチャオプジェクト 部9200は、テクスチャオブジェクト部1000が備 える。例えば、図22に示すように、遠景テクスチャオ プジェクト部9000が表示した実写映像表示オブジェ クト9000a、中間景テクスチャオブジェクト部91 00が表示した実写映像表示オブジェクト9100b、 近景テクスチャオブジェクト部9200が表示した実写 映像表示オブジェクト9200cを配置する。遠景テク スチャオブジェクト部9000は、図22に示すよう に、円筒状に実写映像表示オブジェクト9000aを張 り合わせ、中間景テクスチャオブジェクト部9100 は、図22の破線ハッチング領域に実写映像表示オブジ ェクト9100bを配置し、近景テクスチャオプジェク ト部9200は、実線ハッチング領域に実写映像表示オ ブジェクト9200cを配置する。このように、映像表 示オブジェクトを分けて配置することにより、ユーザか ら見た映像のlabel of detail (詳細度 のレベルわけ)を実現することができる。

【0049】また、この実写映像表示オブジェクトを中 間景、近景というように分けたインプリメントが考えら れるが、1個の実写映像表示オブジェクトに中間景、近 段の機能を持たせておけば、実行モードに応じて、実写 映像表示オプジェクトを制御するテクスチャオプジェク ト部1000の制御モードを制御モード変更部におい て、動的に切り替えることにより、表示される3次元仮 想世界の映像の詳細度を自由に変更することができる。 【0050】図23に、制御モード変更郎を備える実施

の形態 7 における融合装置を示す。 図 2 3 において、 7 000は前記オブジェクト管理部5000において、ユ ーザの視点位置と前記映像表示オブジェクトとの距離を 計算し、その距離に応じて、ユーザの視点位置/視線方 向が変化すると映像を表示する3次元形状オブジェクト の位置のみを変更する制御モードと、前記ユーザの視点 位置/視線方向の変化に伴い、表示する映像、映像を表 示する3次元形状オプジェクトの形状と位置を変更する 制御モードとに切り替える制御モード変更部である。ユ ーザが図22の実線ハッチング領域内を動き回っても、 遠景テクスチャオブジェクト部9000は移動しない し、映像も変化しない。中間景テクスチャオブジェクト 部9100は、ユーザが実線ハッチング領域内を移動す る場合は、ユーザの視点位置に応じて、ユーザから見て 最も自然に見える場所に、実写映像表示オブジェクトを 移動する。

【0051】中間母テクスチャオブジェクト部の動作 を、図24を用いて説明する。図24では、ビルの1枚 の写真をマッピングした実写映像表示オブジェクト94 00,9500が、ある3次元仮想世界に設置されてい る。ユーザが、この実写映像表示オプジェクトをA地点 から見たときと、B地点から見たときのこの実写映像表 示オブジェクトの挙動について示したものである。ユー ザには、あたかも図24に示すように、実際にビル93 0 0 が存在しているように見える。ユーザが、A 地点か ら実写映像表示オブジェクトを見ると、図24のJに示 す位置に実写映像表示オブジェクト9500が移動す る。この位置」は、ユーザがA地点からビルを見たとき のe部分とd部分の大きさの比率と、ビル9300のe 部分とd部分の大きさの比率とが同じ比率になる場所で ある。次いで、ユーザがB地点に移動したとする。ユー ザが、B地点から実写映像表示オブジェクトを見ると、 実写映像表示オブジェクトは、図24に示したようにK の場所に移動する。この移動先Kでは、ユーザがB地点 からビルを見たときのe部分とd部分の大きさの比率 と、ビル9300のe部分とd部分の大きさの比率とが 同じになる。このように、中間景テクスチャオブジェク ト部9100は、ユーザから見て実写映像表示オブジェ クトに表示されている映像(例えば、建物)の左右の比 40 率(例えば、e部分とd部分の比率)を、実物をユーザ の移動先から見たときの左右の比率(例えば、e部分と d 部分の比率)と一致するように、実写映像表示オブジ ェクトを移動する。

【0052】次いで、図25に示すように、ユーザが図 25のa地点からb地点に移動した場合の遠景オブジェ クト部、中間景オブジェクト部、近景オブジェクト部の 動作について説明する。ユーザの視点がa地点からb地 点へ移動すると、遠景テクスチャオプジェクト部900 0は、図25に示すように、遠景を表示していた実写映 像表示オブジェクトAを非表示とし、新たに図25に示

す実写映像表示オブジェクトBを表示する。また、ユー ザの視点の移動に伴い、実線ハッチング部に設置されて いる実写映像表示オブジェクト9200cは、近景から 中間景に変わる。波線ハッチング領域に設置されている 9100 bは、中間景から近景に変わる。まず、視点位 置/視線方向検出部1900より、制御モード変更部7 000に視点位置の移動が通知される。 制御モード変更 部7000は、実写映像表示オブジェクトが近景なのか 中間景なのかを判断し、処理の変更をテクスチャオブジ ェクト部1000に指示する。また、表示される実写映 像表示オブジェクトを、例えば、中間景型から近景型に 変更する。

【0053】上記実施の形態1~7に説明した3次元C G実写映像融合装置は、コマンドの入力と受け付けたデ ータ/信号の処理ができる入力部と、前記入力部を操作 して3次元仮想世界において、3次元仮想世界を見るユ ーザの視点位置/視線方向を変化させたときのその変化 を検出する視点管理部と、検出した視点位置/視線方向 の変化に基づき、そのユーザの視界にある3次元CGモ デルとその 3 次元 C G モデルにマッピング表示する実写 映像テクスチャからなる実写映像表示オブジェクトを検 出し、検出された前記実写映像表示オブジェクトの3次 元形状と設置位置を変更し、その前記実写映像表示オブ ジェクトに表示する映像を選択しその映像を表示する融 合部と、3次元CGモデルを登録保管している3次元C Gモデルデータベース部と、テクスチャデータを格納す るテクスチャデータベース部と、ユーザの視界に入る3 次元CGモデルを抽出して、その中から表示すべき3次 元CGモデルとその3次元CGモデルが必要とするテク スチャデータを抽出して映像を合成するレンダリング部 30 と、その合成した映像を表示する表示部とを備えたもの である。

【0054】また、前記融合部において、マッピングす る2次元の実写映像と設置する位置を受け取り、前記実 写映像表示オブジェクトに前記実写映像をマッピングし て、その実写映像表示オブジェクトを指示された設置場 所に設定するテクスチャオプジェクト部と、3次元仮想 世界を移動するユーザの視点位置/視線方向の変化に応 じて、前記実写映像表示オブジェクトの設置位置を計算 するオブジェクト設置位置算定部と、前記実写映像表示 オブジェクトにマッピングする実写映像を変更するマッ ピング映像変更部とを備えたものである。

【0055】また、前記ユーザの視界に入っている前記 実写映像表示オブジェクトを検出し、検出した前配実写 映像表示オブジェクトの中からユーザの属性、或いは、 全システムの実行モードに応じて前配実写映像表示オブ ジェクトを選択し、その前記実写映像表示オブジェクト の管理をしている前記オブジェクト設定位置算定部と前 記マッピング映像変更部に対して前記ユーザの視点位置 / 視線方向を通知し、その視点位置/ 視線方向に応じ

て、選択された前配テクスチャオブジェクト部の表示す る実写映像、位置、映像を表示する3次元形状オブジェ クトを変更することを指示するオブジェクト管理部を備 えたものである。

【0056】また、ネットワーク接続された複数の前記 ユーザの仮想環境にて共有される3次元仮想世界に設置 された前記実写映像表示オブジェクトを管理している前 配テクスチャオブジェクト部において、各前配ユーザの 仮想環境ごとに独自に設置位置、表示映像、映像をマッ ピングする3次元CGモデルを自由に変更したり、特定 の複数の前配ユーザの仮想環境間で、設置位置、表示映 像、前記3次元CGモデルをリアルタイムに同期させる といった共有制御を状況に応じて変更する共有制御部を 備えたものである。

【0057】また、前配実写映像表示オブジェクトを管 理しているテクスチャオプジェクト部において遠景をマ ッピングし、前記ユーザの視点位置/視線方向が変化し ても、マッピングする映像、設置位置、映像を表示する 3次元 C G モデルを変更しない遠景テクスチャオブジェ クト部と、前記ユーザの視点位置/視線方向が変化する と映像を表示する3次元CGモデルの位置のみを変更す る中間景テクスチャオブジェクト部と近景をマッピング し、ユーザの視点位置/視線方向の変化に伴い、表示す る映像、映像をマッピングする3次元CGモデル、設置 位置を変更する近景テクスチャオブジェクト部とを備え たものである。

【0058】また、前記オブジェクト管理部において、 前記ユーザの視点位置と前記実写映像表示オブジェクト との距離を計算し、その距離に応じて、前記ユーザの視 点位置/視線方向が変化すると映像をマッピングする3 次元CGモデルの位置のみを変更する制御モードと、前 記ユーザの視点位置/視線方向の変化に伴い、表示する 映像、映像を表示する3次元CGモデル、設置位置を変 更する制御モードとに切り替える制御モード変更部を備 えたものである。

【0059】また、カメラを自動車、或いは、台車等に 載せて、カメラを移動させながら撮影したビデオ映像の 各フレームとそのフレームの映像を撮影したカメラの視 点位置/視線方向を対にしたデータからなる視点実写デ ータペース部と、カメラの移動経路に沿って、ユーザの 視点をガイドし、ユーザが決定した経路の前進移動距離 /後進移動距離より、新たなユーザの視点/視線方向を 決定する視点制御部と、前記ユーザの視点の移動と同じ 方向、かつ、同じ移動器でユーザの視線方向と前配実写 映像表示オブジェクトの映像面が直交するように、前記 実写映像表示オブジェクトの設置位置を算出するテクス チャオプジェクト移動先算定部を備えたものである。

【0060】また、円筒状に複数の前配実写映像表示オ ブジェクトを水平方向に張り合わせて3次元仮想世界に 設置し、ユーザの視点位置に応じて、前記円筒状に貼り

40

あわせた前記実写映像表示オブジェクトを表示したり、 非表示させる表示管理部と、前配ユーザが前記実写時映 表示オブジェクトの中から1つを選択した選択した前記 実写映像表示オブジェクトの映像表示面と垂直の方向記 関点を移動しようとしているかどうか、即ち、視点で位 がある一定の範囲内にあり、かつ、前記映像表示オブジ ェクトに向かって移動しているかどうかを監視するユー ザ監視部と、ユーザの視点/視線方向の変更の制御の仕 方を管理する視点制御管理部を備えたものである。

#### [0061]

【発明の効果】この発明における 3 次元 C G 実写映像融合装置は、以上に示したように構成されているので、以下に示されるような効果を奏する。

【0062】 3次元仮想世界を見るユーザの視点位置/ 視線方向を変化させたときのその変化を検出する視さき、 理部と、検出した視点位置/視線方向の変化に基づき、 そのユーザの視界にある3次元CGモデルとその3次元CGモデルにマッピング表示する実写映像テクススチからなま写映像表示オブジェクトを検出した形状とは設ま写映像表示オブジェクトの3次元形状クトに表でが が記実写映像表示オブジェクトの3次元形状クトに登まる映像を選択しての映像を表示オブジェクトの3次元形状クトに登まる映像を選択したの映像を表示する融の利用が可能となり、3次元仮想世界の構築に実写映像の利用が可能となり、臨場感が向上するともには関すとしないるから、汎用性が高く移植性にすぐれている効果がある。 【0063】また、前記融合部において、マッピングす

る2次元の実写映像と設置する位置を受け取り前記実写映像表示オブジェクトに前記実写中、を指示された設置場所に設定するテクスチャオブジェクト部と、3次元仮を想出界を移動するユーザの視点位置/視線方向の変配を取りまるオブジェクト設置はないでである。また、必要とする映像データ量の低減効果がある。また、必要とする映像データ量の低減効果がある。また、必要とする使力を受けるの、のようなをはいます。

【0064】また、前記ユーザの視界に入っている前記 実写映像表示オブジェクトを検出し、その前記実写映像 表示オブジェクトの中からユーザの属性、或いは、全システムの実行モードに応じて前記実写映像表示オブジェクトを選択し、その前記実写映像表示オブジェクトを選択し、その前記実写映像表示オブジェクトを管理している前記オブジェクト設置位置算定部と前記マッピング映像変更部に対して前記ユーザの視点位置/視線方向を通知し、その視点位置/視線方向に応じて、選択された前記テクスチャオブジェクト部の表示する実写映像、位置、映像を表示する3次元CGモデルを変更する50 ことを指示するオブジェクト管理部を備えたため、ユーザの視界に入った実写映像表示オブジェクトのみを実体化して処理するため、処理性能を向上できる効果がある。また、複数の実写映像表示オブジェクトを一括して処理することができるため処理性能を向上することができる効果がある。

【0065】また、ネットワーク接続された複数の前記ユーザの仮想環境にて共有される3次元仮想世界に設置された前記実写映像表示オブジェクトを管理している前記テクスチャオブジェクトを11において、各前記ユーザの仮想環境ごとに独自に設置位置、表示映像、映像をマッピングする3次元CGモデルを自由に変更したり、特定の複数の前記ユーザの仮想環境間で、設置位置、表示映像、前記3次元CGモデルをリアルタイムに同期させるといった共有制御を状況に応じて変更することができるため、テクスチャオブジェクト部の可制御性が向上する効果がある。

【0068】また、カメラを自動車、或いは、台車等に 較せて、カメラを移動させながら撮影したビデオ映像の 各フレームとそのフレームの映像を撮影したカメラの視 点位置/視線方向を対にしたデータからなる視点実写デ ータペース部と、カメラの移動経路に沿って、ユーザの

視点をガイドし、ユーザが決定した経路の前進移動距離 /後進移動距離より、新たなユーザの視点/視線方向を 決定する視点制御部と、前配ユーザの視点の移動と同じ 方向、かつ、同じ移動量でユーザの視線方向と前記実写 映像表示オブジェクトの映像面が直交するように、前記 実写映像表示オブジェクトの設置位置を算出するテクス チャオブジェクト移動先算定部を備えたため、実写映像 の中をウォークスルーすることができ、あたかも現実世 界の中をウォークスルーしているかのような体感を得る ことができるほどに、臨場感を向上することができる効 10 説明する機能ブロック図である。 果がある。

【0069】更に、円筒状に複数の前記実写映像表示オ プジェクトを水平方向に張り合わせて3次元仮想世界に 設置し、ユーザの視点位置に応じて、前配円筒状に貼り あわせた前配実写映像表示オブジェクトを表示したり、 非表示にする表示管理部と、前記ユーザが前配実写映像 表示オブジェクトの中から1つを選択し、選択した前配 実写映像表示オブジェクトの映像表示面と垂直の方向に 視点を移動しようとしているかどうか、即ち、視点位置 がある一定の範囲内にあり、かつ、前記映像表示オブジ 20 した図である。 ェクトに向かって移動しているかどうかを監視するユー ザ監視部と、ユーザの視点/視線方向の変更の制御の仕 方を管理する視点制御管理部を備えたため、実写映像の 中を自由に移動ができるようになり、ユーザの視点移動 の自由度が向上する効果がある。

【図面の簡単な説明】

この発明の実施の形態1における融合装置の 【図1】 機能ブロック図である。

【図2】 この発明の実施の形態1における融合装置の 融合部の機能プロック図である。

【図3】 この発明の実施の形態1における実写映像表 示オプジェクトデータベース部1500に記憶されてい る情報の一例を示す図である。

(a) 3次元座標を示す図である。 (b) こ の発明の実施の形態1における視点位置/視線方向検出 部1900により求める視線角と距離を示す図である。

【図5】 ユーザの視点と実写映像表示オブジェクトと の関係を示した平面図である。

[図6] 実写映像表示オブジェクトの回転についての 説明図である。

[図7] 実施の形態1の融合装置の処理フローを示し た図である。

【図8】 建物/通路/トンネル等の外から内部を見た 場合の映像の表示について説明した図である。

この発明の実施の形態1における対象オブジ エクトを分割地点から撮影することを説明する図であ

【図10】 建物/通路/トンネル等の内部から外部へ 向かって視点位置/視線方向を移動させた場合の映像の 表示について説明した図である。

【図11】 この発明の実施の形態2における融合装置 の構成を説明する機能プロック図である。

実施の形態2の融合装置の処理フローを示 【図12】 した図である。

【図13】 この発明の実施の形態3の融合装置におけ る実写映像と3次元CGモデルを融合する装置の構成を 説明する機能ブロック図である。

この発明の実施の形態3の融合装置におけ 【図 1 4 】 る実写映像と3次元CGモデルを融合する装置の構成を

【図 1 5 】 この発明の実施の形態4の融合装置の構成 を説明する機能プロック図である。

【図16】 この発明の実施の形態4の融合装置の構成 を補足説明する図である。

この発明の実施の形態4における実写映像 表示オブジェクトの表示について説明する図である。

【図18】 この発明の実施の形態5の融合装置の構成 を説明する機能ブロック図である。

【図19】 実施の形態5の融合装置の処理フローを示

【図20】 この発明の実施の形態6における融合装置 の構成を説明する機能プロック図である。

この発明の実施の形態7におけるテクスチ 【図21】 ャオブジェクト部1000の構成を示す図である。

【図22】 実施の形態7における遠景、中間景、近景 用の実写映像表示オブジェクトの利用イメージ図であ

【図23】 この発明の実施の形態7における融合装置 の構成を説明する機能プロック図である。

【図24】 実施の形態7における中間景テクスチャオ ブジェクト部の動作を説明するイメージ図である。

【図25】 実施の形態7におけるユーザの移動に伴う 遠景、中間景、近景の説明図である。

従来技術の実現イメージ図である。

【図27】 従来技術の機能ブロック図である。

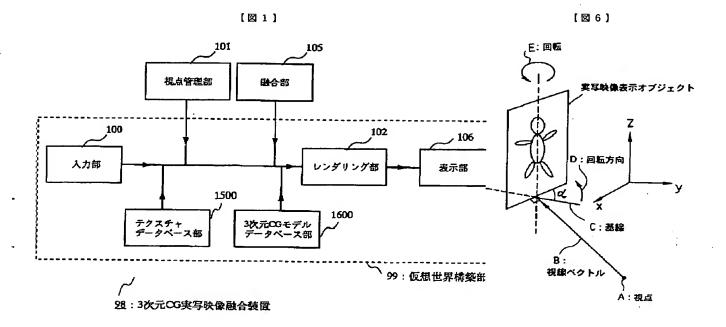
【符号の説明】

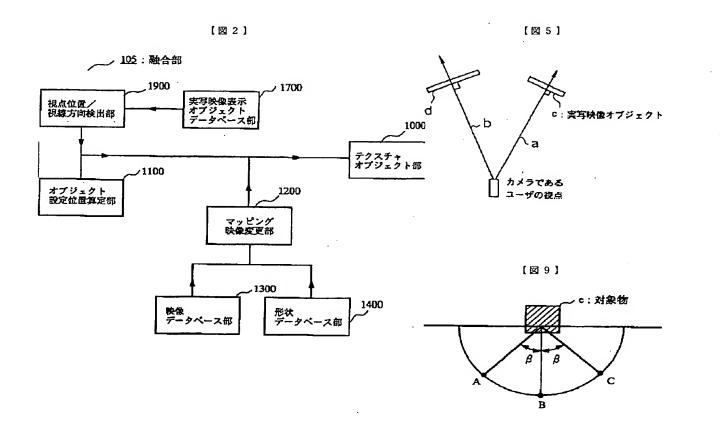
40

99 仮想世界構築部、100 入力部、101 視点 管理部、102 レンダリング部、105 融合部、1 06 表示部、1000 テクスチャオプジェクト部、 1100 オブジェクト設定位置算定部、1200 ッピング映像変更部、1300 映像データペース部、 1400 形状データペース部、1500 テクスチャ データベース部、1600 3次元CGモデルデータベ ース部、1700 実写映像表示オブジェクトデータベ ース部、1900 視点位置/視線方向検出部、200 0 視点実写データベース部、2100 視点制御部、 2200 テクスチャオプジェクト移動先算定部、30 00 実写映像 C G モデル融合部、3100 オブジェ クト選択部、4000 表示管理部、4100 ユーザ 50 監視部、4200 視点制御管理部、4300 3次元

仮想世界、 4 3 1 0 実写映像表示オブジェクト、 4 3 2 0 視点、 4 3 3 0 視線ベクトル、 4 3 4 0 分岐部、 5 0 0 0 オブジェクト管理部、 6 0 0 0 共有制御部、 7 0 0 0 制御モード変更部、 9 0 0 0 遠景テ

クスチャオブジェクト部、9100中間母テクスチャオ ブジェクト部、9200 近母テクスチャオブジェクト 部、9300 ビル、9400,9500 実写映像表 示オブジェクト。





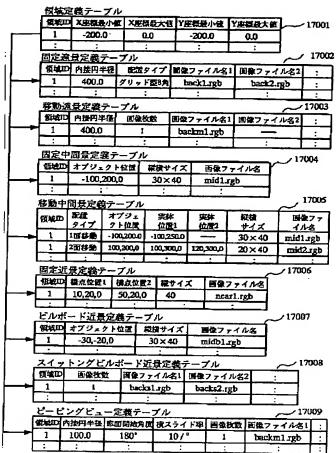
(a)

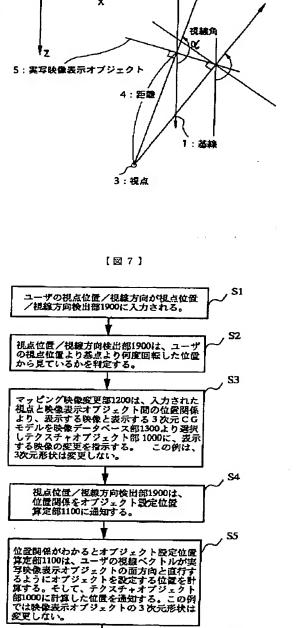
- 2:視線方向ベクトル

(b)

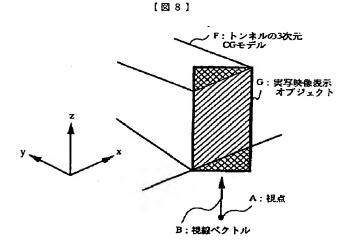
**S6** 

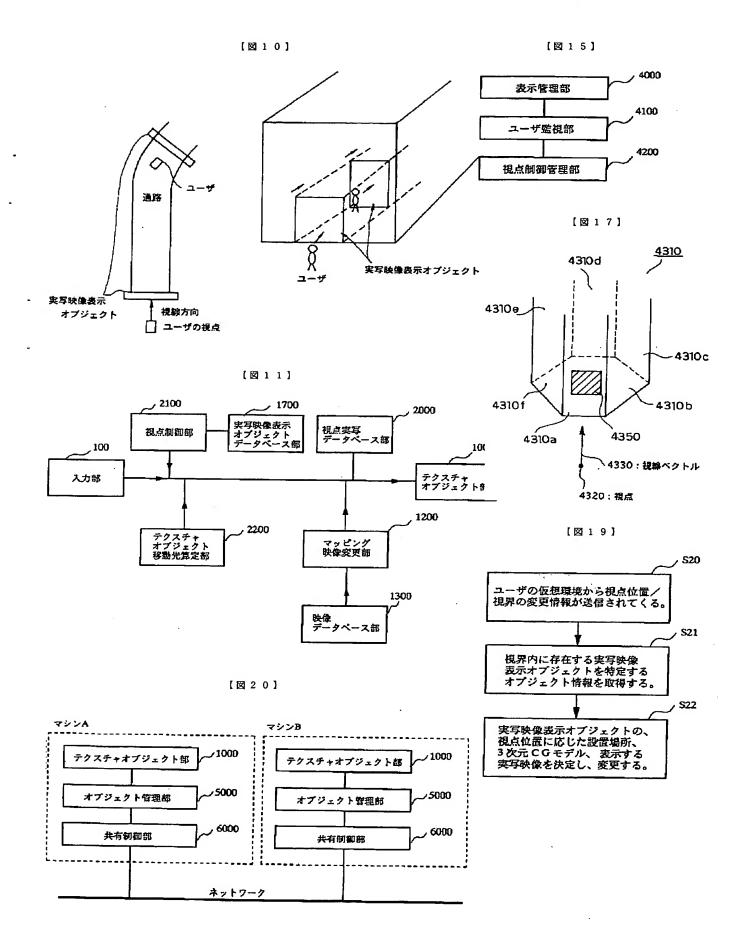


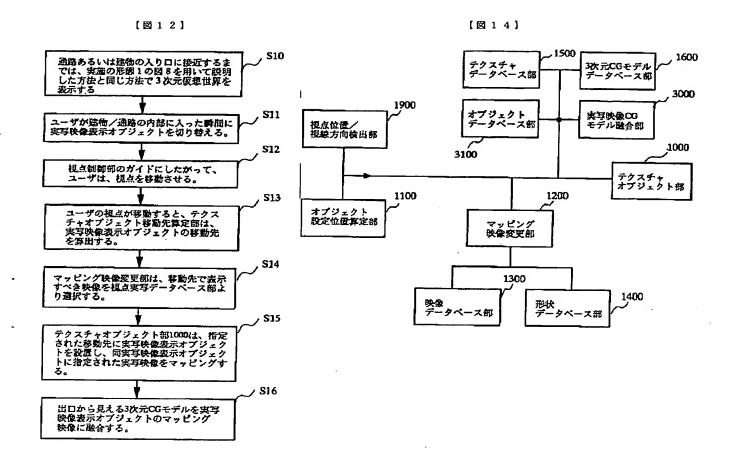




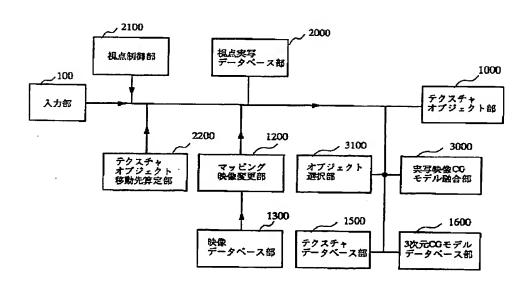
テクスチャオブジェクト部1000は、選択 した実写映像を映像表示オブジェクトに マッピングする。

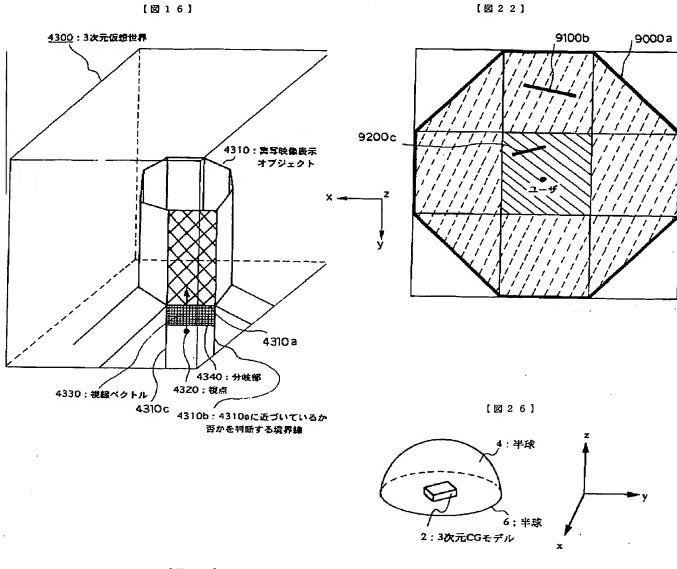




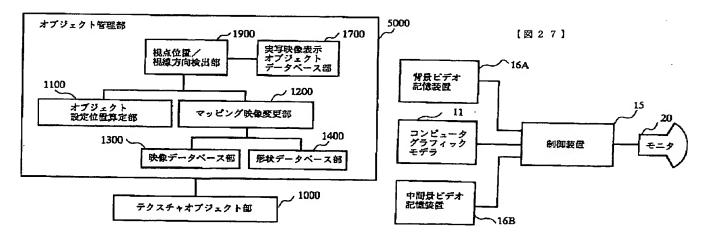


【図13】

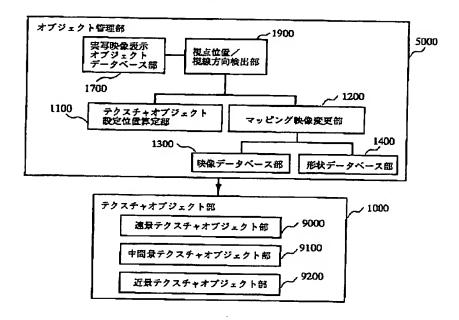




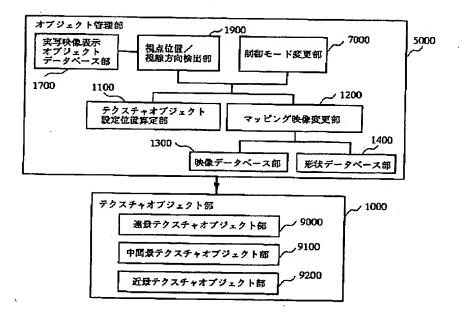
【図18】



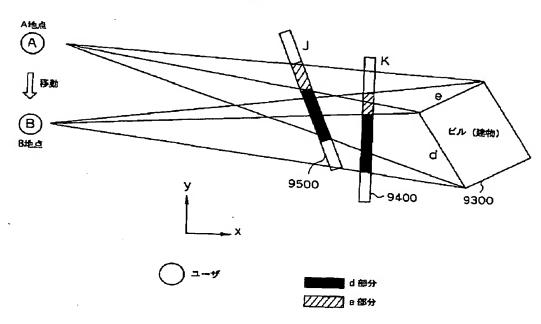
[図21]



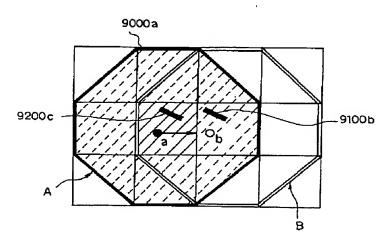
[図23]







# [ 🖾 2 5 ]



【手統補正書】

【提出日】平成11年2月19日

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【簡求項1】 以下のオブジェクト管理部と共有側御部とを備えることを特徴とする3次元コンピュータグラフィックス(以下、「コンピュータグラフィックス」を「CG」と称する) 実写映像融合装置

(1) (a) 3次元仮想世界をウォークスルーするユー

ザの視点の変化を検出する視点管理部と、

(b) 3次元CGモデルにより構成された平面オブジェクトに映像をマッピングして表示する実写映像表示オブジェクトを特定するオブジェクト情報、すなわち、上記3次元仮想世界を見るユーザの視点位置及び視線方向と上記実写映像表示オブジェクトとの位置関係を記憶する実写映像表示オブジェクトデータベース部と、

上記視点管理部により検出された視点の変化に基づいて 祖界を求め、上記視界にある寒写映像表示オブジェクト のオブジェクト情報を、上記寒写映像表示オブジェクト データベース部を検索して検出する視点位置視線方向検 出部と、 上記視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト情報に基づいて、上記視点から実物を見た時に見える各部分の大きさの比率と実写映像表示オブジェクトの各部分の大きさの比率とが同じ比率になるような位置に上記平面オブジェクトの設置位置を算定するオブジェクト設定位置算定部と、

上記視点位置視線方向検出部が検出したオブジェクト値 銀に基づいて上記平面オブジェクトの形状と、上記平面 オブジェクトに融合する映像とを決定するマッピング映 像変更部と、

上記マッピング映像変更部により決定された映像を上記マッピング映像変更部により決定された形状の平面オブジェクトに映合し、上記オブジェクト設定位置算定部により算定された設留位留に上記映像を映合した平面オブジェクトを設督して実写映像表示オブジェクトを生成するテクスチャオブジェクト部とを備えた融合部とを備え、ネットワーク接続されたユーザ毎に設けられたオブジェクト管理部、(2)ネットワーク接続されたカ数のユーザ間で共有する上記3次元仮想世界に実写映像表示オブジェクトを登録し、その登録されている特定の実写映像表示オブジェクト毎に、

それぞれのユーザに固有の視点位置、視線方向を用いて、上記実写映像表示オブジェクトの設置位置、マッピングする映像、形状をユーザ毎に個別に決定して独立個別利用するモードと、

ネットワーク接続された所定のユーザ間で、前記寒写映像表示オブジェクトの段階位置、マッピングする映像、 形状のいずれかを共有して同期的に共有利用するモード とのいずれかのモードを状況に応じて適宜切り替え選択 して表示する制御を行う共有制御部。

【簡求項2】 上記3次元CG実写映像融合装置は、さらに、3次元CGモデルを登録する3次元CGモデルデータベース部と、

3次元仮想世界に上記実写映像表示オブジェクトを設置することにより死角になる部分に存在し、かつ、上記実写映像表示オブジェクトを設置しなければユーザの視点から見える3次元CGモデルを上記3次元CGモデルデータベース部より選択するオブジェクト選択部と、

上記オブジェクト選択部が選択する3次元CGモデルを 該ユーザの視点から見た時に見える上記3次元CGモデ ルの映像を抽出して、実写映像表示オブジェクトに融合 された実写映像にオーバーライトする実写映像CGモデ ル融合部とを備えることを特徴とする請求項1に配載の 3次元CG実写映像融合装置。 【請求項3】 以下の要素を備えることを特徴とする3 次元CG 実写映像融合装置

(a) 所定の視点位置と視線方向とに対応する撮影経路 で撮影した実写映像と上記実写映像を撮影した視点位置 と視線方向とを複数配憶する視点実写データベース部、 (b) 3次元仮想世界における少なくとも視点位層と視 線方向のいずれかを変化させる入力部、 (c) 上記入力 部により変化される視点位置と上配視線方向とを、上配 視点実写データベース部に配憶された視点位配と視線方 向とにより定まる撮影経路に従うように、すなわち撮影 経路を前進か後進しかできないようにし、進行方向を自 由に変えることができないように束縛することにより制 御し、ユーザが決めた経路の前進移助距離/後進移助距 離から、上記制御された新たな視点位置と視線方向を決 定するとともに、また、視点位置がある一定の範囲内に あり、かつ、実写映像表示オブジェクトに向かって移動 している場合にユーザの視点の上配束縛を開始する視点 制御部、(d)ユーザの視点の移動と同じ方向かつ同じ 移動像で、ユーザの視点の移動に追随させて移動するよ うに、ユーザの視線方向と実写映像表示オブジェクトの 映像面とが直交するように、実写映像をマッピングする 実写映像表示オブジェクトの移動先の段間位置を算出す るテクスチャオブジェクト移動先算定部、 (e) 視点制 御部が決定した新たなユーザの視点位置/視線方向から 見える実写映像を視点実写データベース部より選択する マッピング映像変更部、(f)上記テクスチャオブジェ クト移動先算定部により算定された段間位置に実写映像 表示オプジェクトを設置し、上記マッピング映像変更部 が選択した実写映像を上記実写映像表示オブジェクトに マッピングするテクスチャオブジェクト部、 (g) 上記 複数の撮影経路で撮影した実写映像のそれぞれに対応す る各実写映像表示オブジェクトより1つを選択し、上記 入力部より入力された視点位置が上記選択した実写映像 表示オブジェクトに向かって移動していることを監視す るとともに、上記視点位置が所定の領域内にあることを 監視するユーザ監視部、(h)上記複数の撮影経路で撮 影した実写映像のそれぞれに対応する各実写映像表示オ ブジェクトを円筒状に水平方向に張り合わせ、上記ユー ザ監視部が監視する所定の領域内にある視点位置に応じ て上記複数の実写映像表示オブジェクトのうち所定の実 写映像表示オブジェクトを選択することにより該実写映 像表示オブジェクトに対応する撮影経路を選択するとと もに、選択した撮影経路に対応する実写映像を選択して 表示する表示管理部。